

CURSO: Automação, Robótica e Controlo Industrial

MÓDULO: Sistemas de Microcontroladores

Ano Lectivo: 2011/2012

ESTTARCI-TMR3

Carga Horária: 36 horas

ECTS: 2

Docente: **André Silva**

OBJECTIVOS GERAIS

O formando deve ter a capacidade de identificar a constituição interna, as características específicas e o princípio de funcionamento dos Microcontroladores PIC. Deverá também ser capaz de reconhecer as linguagens de programação e as formas de programação de um Microcontrolador PIC.

CONTEÚDOS PROGRAMÁTICOS

1. Arquitectura de Microcontroladores
2. Compilador CCS c
3. "Editing / Debugging"
4. Utilização dos Portos
5. Timers
6. AD/DC
7. Periféricos
8. Interfaces

METODOLOGIA DE AVALIAÇÃO DAS APRENDIZAGENS

Testes de avaliação / Trabalhos Práticos

BIBLIOGRAFIA:

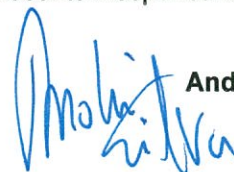
RODRIGUES, Pimenta, Programação em C++ – Conceitos Básicos e Algoritmos. Lisboa: FCA, 2002.

GUERREIRO, Pedro, Programação com Classes em C++ – 2ª Edição, Lisboa: FCA, 2002.

PEREIRA, Fábio, PIC- Programação em c – 7ª edição, editora Erica

Apontamentos cedidos pelo formador

O Docente Responsável,



André Silva