

Unidade Curricular: SISTEMA DISTRIBUIDOS DE CONTROLO

Curso: Mestrado em Controlo e Electrónica Industrial

Ano: 1º

Regime: Semestral (1º)

Ano Lectivo: 2009/2010

Carga Horária Total: 63 horas

Horas de Contacto: T:28; PL:28; OT:5; O:2

Créditos: 6 ECTS

Docentes:

- *Docente Responsável: Prof. Adjunto Manuel Fernando Martins de Barros*
 - *Parte Teórica e Práticas: Prof. Adjunto Manuel Fernando Martins de Barros*
-

OBJECTIVOS

- O principal objectivo desta unidade curricular é fornecer aos alunos os conceitos e princípios fundamentais dos sistemas distribuídos, dando uma especial atenção à sua aplicação aos sistemas de controlo.
- Explorar e utilizar as técnicas de projecto de sistemas de controlo tendo em vista as restrições colocadas pela dinâmica do sistema a controlar.
- Estudar a arquitectura e os modelos de comunicação de sistemas distribuídos, as redes locais e protocolos de comunicação para controlo e automação.
- Conceber e analisar sistemas controlo em tempo real utilizando soluções distribuídas baseadas essencialmente em redes CAN BUS, LON e Ethernet.
- Explorar e utilizar as técnicas de auxílio ao projecto de sistemas de controlo em tempo real baseados em PCs e microcontroladores.
- Estudo e familiarização dos sistemas operativos multi-processo em tempo real.
- Conceber e realizar pequenos projectos que compreendem a análise, programação e teste de sistemas embebidos de controlo utilizando núcleos de tempo-real.

Programa relativo à Parte Teórica:

1) Introdução.

- a) Organização da disciplina;
- b) Elementos de um Sistema de Controlo;
- c) Introdução aos sistemas de controlo em tempo real;
- d) Definições, classificação e requisitos temporais.

2) Sistemas de controlo

- a) Elementos dum sistema de controlo;
- b) Os modernos sistemas de controlo e instrumentação;
- c) Software de sistemas de controlo;
- d) Hardware de sistemas de controlo;

3) Sistemas de tempo-real

- a) Definição, classificação e características dum STR
- b) Políticas de escalonamento;
- c) Análise de Escalonabilidade;
- d) Análise de Escalonabilidade com prioridades fixas;
- e) Análise de Escalonabilidade com prioridades dinâmicas;
- f) Linguagens de programação de tempo real;

4) Sistemas de tempo-real distribuídos

- a) Controlo Centralizado vs Controlo Distribuído;
- b) Comunicação em tempo-real;
- c) Comunicação Event-Trigger Vs Time-Trigger;
- d) Modelos de Cooperação;
- e) Escalonamento das mensagens.

5) Redes de Comunicação em Sistemas Distribuídos

- a) Arquitectura de rede;
- b) O modelo OSI e as redes locais;
- c) Classificação dos Métodos de Acesso;
- d) Redes dedicadas. Barramentos de campo;
 - i) CAN-Controller Area Network.
 - ii) WorldFIP
 - iii) Profibus.
- e) Rede Ethernet. Breve descrição
 - i) Norma IEEE
 - ii) Aplicação a sistemas distribuídos e de tempo real.
 - iii) Protocolos existentes para sistemas distribuídos

6) Avaliação de confiabilidade em sistemas distribuídos

- a) Tolerância a falhas em sistemas distribuídos.
- b) Falhas, erros;
- c) Detecção de erros;
- d) Sistemas tolerantes a falhas.

7) Arquitectura dos sistemas embebidos

- a) Plataformas de hardware;
- b) Desenvolvimento de sistema de controlo por microcontrolador;
- c) Executivos multitarefa tempo-real em sistemas embebidos.

*T Tomar***Método de Avaliação:**

A avaliação de conhecimentos consistirá nas seguintes componentes:

- Avaliação contínua:

- (40%) - 1 trabalho de grupo (2 ou 3 elementos) composto por várias componentes a desenvolver essencialmente nas aulas práticas + relatório final;

- (40%) - apresentação individual, escrita (acetatos (ppt) e apontamentos (doc)) e oral ($\pm 30\text{mn}$ tipo aula teórica) duma parte dum dos cinco últimos capítulos; mais

- (20%) - relatório escrito sobre um assunto ou artigo que focados nesta unidade.

a) O aluno nesta opção é aprovado se obtiver apreciação favorável em todos os pontos referidos acima;

b) A data de entrega destes elementos de avaliação termina no último dia de aulas, com a excepção da apresentação individual que vai ter uma calendarização própria.

c) Os pontos sem apreciação favorável podem ser melhorados (para aprovação ou melhoria) nas épocas definidas pelo regulamento geral de exames.

- Os alunos têm acesso ao laboratório, exceptuando nas horas em que o laboratório se encontra ocupado com aulas.

- **E-learning:** Os enunciados dos trabalhos de grupo, apresentações individuais, relatório escrito, slides das aulas teóricas e outros recursos pedagógicos adicionais estão disponíveis *online* na plataforma de e-learning do IPT. Procurar em "Escola Superior de Tecnologia de Tomar" – "Licenciaturas"–"Engenharia Electrotécnica e de Computadores"–"Sistemas Digitais", ou então "click" directamente em:

<http://www.e-learning.ipt.pt/course/category.php?id=78>

ou na plataforma Fenix:

<https://fenix.estt.ipt.pt/3002>

BIBLIOGRAFIA:

- [0] – Sebenta do docente, "Sistemas Distribuídos de Controlo" - 2009
- [1] - Bennett, Stuart, Real-Time Computer Control: An Introduction, 2^a Ed., Prentice-Hall, 1994
- [2] - Douglass, Bruce P., Doing Hard Time: Developing Real-Time Systems with UML, Objects, Frameworks and Patterns (with CD-Rom), Addison Wesley professional, 1999
- [3] - Laplante, Phillip A., Real-Time Systems Design and Analysis – An Engineer's Handbook, 2^a Ed., IEEE Press, 1997
- [4] - Shaw, Alan C., Real-Time Systems and Software, John Wiley and Sons, 2001

- instituto politécnico de tomar escola superior de tecnologia de tomar
- [5] - Dogan Ibrahim, "Advanced PIC Microcontroller Projects in C" , Elsevier 2008
 - [6] - Dogan Ibrahim, "Microcontroller Based applied Digital Control" , Wiley 2006
 - [7] - Deon Reynders, Steve Mackay, "Practical Industrial Data Communications – Best Practice Techniques", Elsevier 2005
 - [8] - "Practical Distributed Control Systems (DCS) for Engineers and Technicians" - IDC Technologies
 - [9] - Kopetz, H. (1997). Real-Time Systems Design Principles for Distributed Embedded Applications. Kluwer Academic Publishers.
 - [10] - Buttazzo, G.C. (2004). Hard Real-Time Computing Systems (2nd ed.). Springer

O Docente Responsável:



Daniel F.F. Barros
(Prof. Adjunto Manuel Fernando Martins de Barros, PhD)