

**CURSO:** Automação, Robótica e Controlo Industrial

**MÓDULO:** Sistemas de Microcontroladores

Ano Lectivo: 2009/2010

ESTTARCI-TMR1

Carga Horária: **36** horas

ECTS: **2**

Docente: **André Silva**

### OBJECTIVOS GERAIS

O formando deve ter a capacidade de identificar a constituição interna, as características específicas e o princípio de funcionamento dos Microcontroladores PIC. Deverá também ser capaz de reconhecer as linguagens de programação e as formas de programação de um Microcontrolador PIC.

### CONTEÚDOS PROGRAMÁTICOS

1. Arquitectura de Microcontroladores
2. Utilização dos Portos
3. Compiladores CCS c
4. Periféricos
5. Interfaces
6. "Editing / Debugging"
7. Pic's

### METODOLOGIA DE AVALIAÇÃO DAS APRENDIZAGENS

Testes de avaliação / Trabalhos Práticos

### BIBLIOGRAFIA:

RODRIGUES, Pimenta, Programação em C++ – Conceitos Básicos e Algoritmos. Lisboa: FCA, 2002.  
GUERREIRO, Pedro, Programação com Classes em C++ – 2ª Edição, Lisboa: FCA, 2002.  
PEREIRA, Fábio, PIC- Programação em c – 7ª edição, editora Erica

Apontamentos cedidos pelo formador

O Docente Responsável,

